

## Correction

d'après Ecole de L'Air 2004

### Partie I

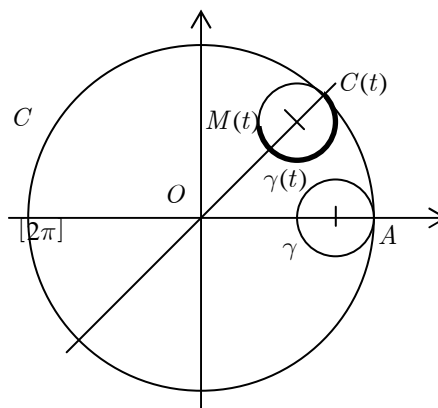
1.a L'arc  $AC(t)$  a pour longueur (algébrique)  $L = Rt$ .

1.b L'arc précédent a aussi pour longueur

$$L = r(\overrightarrow{\omega(t)M(t)}, \overrightarrow{\omega(t)C(t)}) \text{ donc}$$

$$\overrightarrow{(\omega(t)M(t), \omega(t)C(t))} = \frac{R}{r}t \quad [2\pi] \text{ puis}$$

$$\overrightarrow{(i, \omega(t)M(t))} = \overrightarrow{(i, \omega(t)C(t))} + \overrightarrow{(\omega(t)C(t), \omega(t)M(t))} = t - \frac{R}{r}t$$



2.  $C(t)$  a pour affixe  $Re^{it}$  et  $\omega(t)$  a pour affixe  $(R-r)e^{it}$ .

3.  $\overrightarrow{OM(t)} = \overrightarrow{O\omega(t)} + \overrightarrow{\omega(t)M(t)}$  donne en termes d'affixe :

$z(t) = (R-r)e^{it} + re^{i(t-Rt/r)}$  car le vecteur  $\overrightarrow{\omega(t)M(t)}$  a pour affixe  $re^{i(t-Rt/r)}$  compte tenu des considérations angulaires qui ont précédées.

### Partie II

1.  $z(t + 2\pi/3) = z(t)e^{2i\pi/3}$  et  $z(-t) = \overline{z(t)}$ . Le point  $M(t + 2\pi/3)$  est l'image du point  $M(t)$  par la rotation de centre  $O$  et d'angle  $2\pi/3$ . Le point  $M(-t)$  est le symétrique du point  $M(t)$  par la symétrie d'axe  $(Ox)$ . On peut limiter l'étude à  $I = [0, \pi/3]$  et on complétera la courbe par la symétrie présentée et en appliquant les rotations de centre  $O$  et d'angles  $2\pi/3$  et  $4\pi/3$ .

$$2. \quad z'(t) = \frac{2iR}{3}(e^{it} - e^{-2it}) = \frac{2iR}{3}e^{-it/2}(e^{3it/2} - e^{-3it/2}) = -\frac{4R}{3}e^{-it/2} \sin \frac{3t}{2}.$$

Sur  $I$ ,  $\sin 3t/2 \geq 0$  donc  $|z'(t)| = \frac{4R}{3} \sin \frac{3t}{2}$  et  $\arg(z'(t)) = \pi - \frac{t}{2} \quad [2\pi]$  (pour  $t \neq 0$ ).

Pour tout  $t \in ]0, \pi/3]$ ,  $M(t)$  est régulier. En revanche,  $M(0)$  est singulier.

$$3. \quad x'(t) = -\frac{4R}{3} \cos \frac{t}{2} \sin \frac{3t}{2} \leq 0 \text{ et } y'(t) = \frac{4R}{3} \sin \frac{t}{2} \sin \frac{3t}{2} \geq 0.$$

$\begin{array}{c cc} t & 0 & \pi/3 \\ \hline x(t) & R & R/3 \end{array}$	et	$\begin{array}{c cc} t & 0 & \pi/3 \\ \hline y(t) & 0 & R/\sqrt{3} \end{array}$
--	----	---

4. En  $t = 0$ , le point est singulier,  $z''(0) = -2R$  donc

$$x''(0) = -2R \text{ et } y''(0) = 0.$$

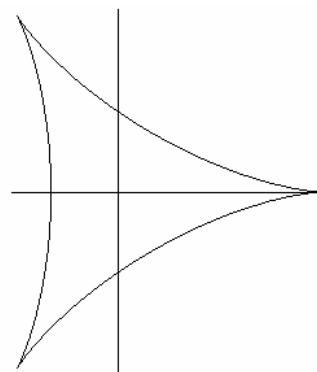
Il y a une tangente horizontale en ce point.

$$\text{En } t = \pi/3, \quad x'(\pi/3) = -2R/\sqrt{3} \text{ et } y'(\pi/3) = 2R/3$$

donc la tangente a pour pente  $m(\pi/3) = -1/\sqrt{3}$ .

La pente de la droite  $(OM(\pi/3))$  étant  $p = \sqrt{3}$ , on a  $pm(\pi/3) = -1$  d'où l'orthogonalité annoncée.

5. Ci-contre



### Partie III

1. Rappelons  $\cos 3a = 4\cos^3 a - 3\cos a$  et  $\sin 3a = 3\sin a - 4\sin^3 a$ . On a donc

$$z(t) = \frac{R}{4}(3e^{it} + e^{-3it}) = \frac{R}{4}(3\cos t + 3i\sin t + \cos 3t - i\sin 3t) = R(\cos^3 t + i\sin^3 t).$$

2.  $z(t + \pi) = -z(t)$  donc  $M(t + \pi)$  et  $M(t)$  sont symétriques par rapport à  $O$ .

$z(-t) = \overline{z(t)}$  donc  $M(-t)$  et  $M(t)$  sont symétriques par rapport à  $(Ox)$ .

Il suffit alors d'étudier l'arc sur  $J = [0, \pi/2]$  puis de compléter la courbe par les symétries préciser ci-dessus.

3.  $z'(t) = \frac{3iR}{4}(e^{it} - e^{-3it}) = -\frac{3R}{2}e^{-it} \sin 2t$ ,  $x'(t) = -\frac{3R}{2} \sin(2t) \cos(t)$  et  $y'(t) = \frac{3R}{2} \sin(2t) \sin(t)$ .

$$\begin{array}{c|cc} t & 0 & \pi/2 \\ \hline x(t) & 1 & 0 \end{array} \quad \text{et} \quad \begin{array}{c|cc} t & 0 & \pi/2 \\ \hline y(t) & 0 & 1 \end{array}.$$

4. Les points singuliers sont obtenus pour  $t = 0$  et  $t = \pi/2$ .

$z''(0) = -3R$  et  $z''(\pi/2) = -3Ri$ . Les tangentes en ces points sont respectivement horizontales et verticales.

5. Ci-contre

6. La tangente en un point régulier est dirigée par

$$\vec{u} \begin{vmatrix} -\cos t \\ \sin t \end{vmatrix}, \text{ elle a donc pour équation}$$

$$\sin(t)x + \cos(t)y = R \sin t \cos^3 t + R \cos t \sin^3 t \text{ i.e.}$$

$$\sin(t)x + \cos(t)y = R \sin t \cos t.$$

Par suite  $A(t) \begin{vmatrix} R \cos t \\ 0 \end{vmatrix}$  et  $B(t) \begin{vmatrix} 0 \\ R \sin t \end{vmatrix}$  puis  $A(t)B(t) = R$ .

